

1 使用 Python 编写神经网络

徐辉, xuh@fudan.edu.cn

本章学习目标:

- *** 理解神经网络的基本工作原理, 包括网络结构、前向传播与反向传播机制。
- *** 能够阅读并理解使用 Python 编写的基础神经网络模型代码。
- *** 能够利用神经网络对简单数学函数进行建模与拟合。

1.1 问题定义与分析

本节以阶乘问题为例讲解如何用 Python 构建神经网络预测阶乘值。

问题 给定任意一个 x , 其阶乘 $x!$ 的计算方式为

$$x! = \prod_{i=1}^x i.$$

如何通过神经网络模型预测 x 的阶乘?

分析 从数学角度看, 函数可以形式化为集合之间的映射。阶乘函数定义为从自然数集到自然数集的映射:

$$f: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}, \quad f(x) = x!.$$

在实际建模过程中, 直接对 $x!$ 进行预测会面临数值大小迅速增长的问题。为缓解这一困难, 通常对目标函数进行对数变换, 将问题转化为对 $\log(x!)$ 的预测:

$$\log(x!) = \log \left(\prod_{i=1}^x i \right) = \sum_{i=1}^x \log i.$$

该变换将原本的乘法运算转化为加法形式, 从而显著缓解输出数值的增长速率, 使其更适合神经网络进行建模。我们可以使用神经网络构建 $x \rightarrow \log f(x)$ 的映射。

一般而言, 利用神经网络解决这类问题通常包括以下几个步骤:

- 1) **模型构建**: 设计神经网络的输入形式、网络结构及输出表示;
- 2) **模型训练**: 基于实际数据调整模型参数, 最小化模型输出与真实值之间的差异;
- 3) **效果验证**: 评估模型的预测准确度和泛化能力。

1.2 模型构建

1.2.1 网络结构

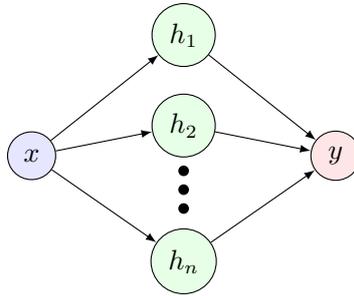


图 1.1: 前馈神经网络示例

我们采用前馈神经网络 (feed-forward neural network) 对该问题进行建模。前馈神经网络结构比较简单，其信息自输入层向输出层单向传播。图 1.1 是一个前馈神经网络，该模型由一个输入节点、一个隐藏层以及一个输出节点组成，其中隐藏层包含 h_1, h_2, \dots, h_n 个神经元。每个隐藏层神经元执行如下非线性变换：

$$h_i = \sigma(w1_i \cdot x + b1_i),$$

其中 $\sigma(\cdot)$ 表示激活函数。输出层采用线性形式，对所有隐藏层神经元的输出进行加权求和作为 $\log(x!)$ 的预测结果。

$$\hat{y} = \sum_{i=1}^n w2_i \cdot h_i + b2$$

1.2.2 激活函数

激活函数 $\sigma(\cdot)$ 通过对输入的线性组合进行非线性变换，从而为模型引入非线性能力，使得神经网络能够逼近复杂的非线性关系。若不引入激活函数，即使堆叠多个神经元，整个模型仍然等价于一个线性模型。常见的激活函数包括 Sigmoid 函数和 ReLU (Rectified Linear Unit)。

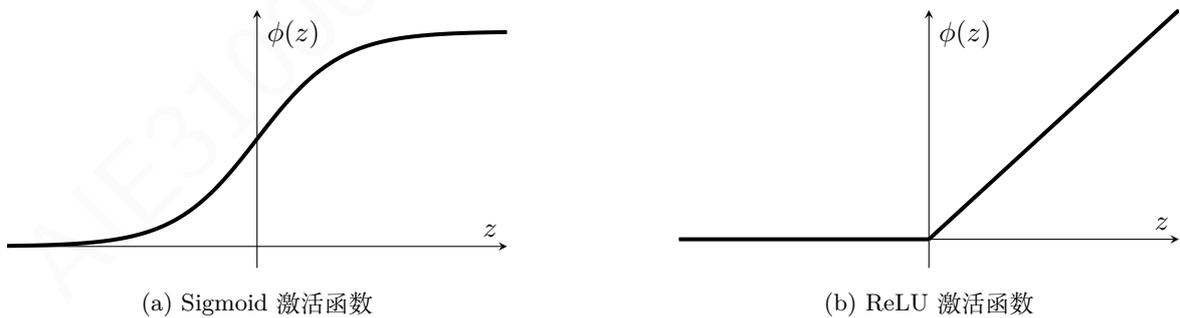


图 1.2: 常见激活函数示意图

Sigmoid 函数 Sigmoid 函数的定义为：

$$\sigma(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

其输出值严格位于 $(0, 1)$ 区间内，因此常被解释为概率值。

ReLU ReLU 在输入为负时输出零，在输入为正时呈线性增长，其定义为：

$$\sigma(z) = \max(0, z)$$

1.2.3 Python 实现

在本节中，我们使用纯 Python（不依赖任何深度学习框架）实现上述模型。我们将模型设计为一个 class，并将其名称定义为 FactorialNN。接下来，我们先设计模型的主要规格和初始化方法，然后再定义其前向传播过程。

模型初始化

代码 1.1 定义了模型类 FactorialNN。其中，__init__ 函数是 Python 语言中的类构造器，用于在对象创建时对模型结构进行初始化。该函数接收 hidden_size 参数，用于定义隐藏层的神经元个数。例如，可以通过 FactorialNN(20) 创建一个模型实例，该代码会自动调用 __init__ 函数，并将隐藏层神经元个数设置为 20。也可以在创建实例时省略该参数，即直接调用 FactorialNN()，则模型将采用默认设置，此时隐藏层神经元个数为 10。

```
class FactorialNN:
    def __init__(self, hidden_size=10):
        """
        __init__ 是 Python 类的构造函数 (constructor) ，
        在创建对象时会被自动调用，用于初始化对象的成员变量。

        参数：
            hidden_size (int): 隐藏层神经元的个数。
                               若未显式指定，则默认取值为 10。
        """

        # 将传入的隐藏层规模保存为对象属性
        self.hidden_size = hidden_size

        # -----
        # 输入层 -> 隐藏层 的权重和偏置初始化
        # -----

        # w1[i] 表示从输入 x 到第 i 个隐藏层神经元的权重
        # 使用列表推导式生成 hidden_size 个随机初始权重
        # 等价于如下 for 循环 (仅为说明，非实际执行代码) :
        #
        #     w1 = []
        #     for i in range(hidden_size):
        #         w1.append(random.uniform(-1, 1))
        #
        # 列表推导式在语义上完全等价，但写法更加简洁、清晰
        # random.uniform(-1, 1) 表示在 [-1, 1] 区间内均匀采样
        self.w1 = [random.uniform(-1, 1) for _ in range(hidden_size)]

        # b1[i] 表示第 i 个隐藏层神经元对应的偏置项
        # 偏置同样采用随机初始化
        self.b1 = [random.uniform(-1, 1) for _ in range(hidden_size)]
```

```

# -----
# 隐藏层 -> 输出层 的权重和偏置初始化
# -----

# w2[i] 表示第 i 个隐藏层神经元到输出层神经元的连接权重
self.w2 = [random.uniform(-1, 1) for _ in range(hidden_size)]

# b2 为输出层神经元的偏置项 (标量)
self.b2 = random.uniform(-1, 1)

```

代码 1.1: 定义神经网络模型结构

在 `__init__` 函数中，我们定义并随机初始化了模型各层之间的权重和偏置。其中，列表 `w1` 和 `b1` 分别表示输入层到隐含层的权重和偏置，`w2` 和 `b2` 则表示隐含层到输出层的权重和偏置。`uniform` 函数用于从指定区间内的均匀分布中随机采样初始参数值，在本例中权重和偏置均初始化为区间 $[-1, 1]$ 内的随机数，以避免所有神经元在初始阶段具有完全相同的行为。另外，若将权重初始化为区间过大，容易导致前向传播时激活值过大，使非线性函数进入饱和区，从而在反向传播阶段产生梯度消失等问题。

前向传播

下面，我们为 `FactorialNN` 定义前向传播的计算过程，即代码 1.2 中的 `forward` 函数。该函数描述了数据从输入层 \rightarrow 隐含层 \rightarrow 输出层的逐层计算过程。

```

class FactorialNN:
    ...
    def forward(self, x):
        # 参数:
        #   x: 模型输入, 对应一个样本

        # ----- 隐藏层 -----
        # z 用于存储隐藏层应用激活函数之前每个神经元的线性输出
        # 用于反向传播计算梯度
        z = []
        # h 用于存储隐藏层每个神经元的输出
        h = []

        # 依次计算每个隐藏神经元的输出
        for i in range(self.hidden_size):
            # 线性变换
            # z_i = w1[i] * x + b1[i]
            # 其中:
            #   w1[i]: 输入到第 i 个隐藏神经元的权重
            #   b1[i]: 第 i 个隐藏神经元的偏置
            zi = self.w1[i] * x + self.b1[i]
            z.append(zi)
            # 引入非线性激活函数, 使网络能够表示非线性函数
            # 若使用 sigmoid 激活函数, 可替换为: h.append(sigmoid(z))
            h.append(relu(zi))

        # ----- 输出层 -----
        # 输出层对隐藏层的输出进行线性组合

```

```
#  $y = \text{sum}(w2[i] * h[i]) + b2$ 
# 其中:
#  $w2[i]$ : 第  $i$  个隐藏神经元到输出层的权重
#  $b2$ : 输出层偏置
y = sum(self.w2[i] * h[i] for i in range(self.hidden_size)) + self.b2

# 返回:
#  $z$ : 隐藏层应用激活函数之前每个神经元的线性输出 (用于 ReLU 反向传播)
#  $h$ : 隐藏层所有神经元的输出 (用于 Sigmoid 反向传播)
#  $y$ : 模型的最终预测结果
return z, h, y
```

代码 1.2: 前向传播函数

1.3 模型训练

模型训练的的目的是得到一组参数值 θ ，使神经网络能够尽可能准确地预测输入 x 对应的输出 y 。训练过程通常通过最小化预测值 \hat{y} 与真实值 y 之间的误差来实现，并利用梯度下降（Gradient Descent）对模型参数进行迭代优化。在此过程中，反向传播（Backpropagation）算法被用来计算损失函数对各参数的梯度，从而指导参数更新。

1.3.1 反向传播

反向传播是神经网络训练的核心机制，其本质是利用链式求导法则，将输出误差逐层向前传播，从而计算各层参数对损失函数的梯度。反向传播算法的核心思想是：

- 1) 误差计算：根据预测值 \hat{y} 与真实值 y ，计算损失 $\mathcal{L}(\hat{y}, y)$ 。
- 2) 梯度计算：利用链式法则逐层计算损失函数对各参数 θ_i 的偏导数，从而得到梯度向量 $\nabla_{\theta} \mathcal{L} = \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta_1}, \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta_2}, \dots \right)$ 。
- 3) 参数更新：根据梯度和学习率更新参数。

误差计算

在回归任务中，均方误差（Mean Squared Error, MSE）是一种常用的误差度量方式，其定义为：

$$\mathcal{L}_{\text{MSE}} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (\hat{y}_i - y_i)^2,$$

其中 y_i 表示第 i 个样本的真实值， \hat{y}_i 表示模型对该样本的预测值。

通过对误差进行平方，MSE 不仅消除了误差的正负号影响，还对较大的预测偏差给予更高的惩罚。此外，平方运算保证了损失函数在整个定义域内可导，使其能够与梯度下降和反向传播算法自然结合，从而实现高效的参数优化。

为了说明梯度的计算，我们可以先考虑单个样本的平方误差（Squared Error, SE）：

$$\mathcal{L}_{\text{SE}_i} = (\hat{y}_i - y_i)^2.$$

对该单样本误差求偏导，得到：

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\text{SE}_i}}{\partial \hat{y}_i} = 2(\hat{y}_i - y_i),$$

在省略常数系数 2 时，可以简化为：

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\text{SE}_i}}{\partial \hat{y}_i} = \hat{y}_i - y_i.$$

此外，平均绝对误差（Mean Absolute Error, MAE）也是一种常用的误差统计方法，其定义为：

$$\mathcal{L}_{\text{MAE}} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N |\hat{y}_i - y_i|.$$

MAE 通过对预测误差取绝对值来消除正负号的影响。若只考虑单个样本的绝对误差（Absolute Error, AE），其对预测值 \hat{y}_i 的偏导为：

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{\text{AE}_i}}{\partial \hat{y}_i} = \begin{cases} -1, & y < \hat{y}; \\ \text{undefined}, & \hat{y} = y; \\ 1, & y > \hat{y}. \end{cases}$$

梯度计算

在神经网络训练过程中，我们的目标是计算损失函数对模型参数的偏导数，从而利用梯度下降法对参数进行更新。以本章定义的阶乘预测模型为例，训练过程中需要计算的梯度包括

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{1_i}}, \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_{1_i}}, \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{2_i}}, \quad \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_2}$$

需要注意的是，损失函数 \mathcal{L} 并不是模型参数的显式函数，而是通过一系列中间变量（如隐藏层的输出以及模型的预测值 \hat{y} ）间接依赖这些参数。因此，参数梯度的计算需要借助链式求导法则。

以输出层权重 w_{2_i} 为例，其对损失函数的影响路径可以表示为：

$$w_{2_i} \longrightarrow \hat{y} \longrightarrow \mathcal{L}.$$

其中输出层的计算形式为：

$$\hat{y} = \sum_{i=1}^H w_{2_i} \cdot h_i + b_2.$$

根据链式法则，有：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{2_i}} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \hat{y}} \cdot \frac{\partial \hat{y}}{\partial w_{2_i}}.$$

假设采用均方误差作为损失函数，可得：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \hat{y}} = \hat{y} - y, \quad \frac{\partial \hat{y}}{\partial w_{2_i}} = h_i.$$

因此，输出层权重的梯度为：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{2_i}} = (\hat{y} - y) \cdot h_i.$$

同理，可以计算：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_2} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \hat{y}} \cdot \frac{\partial \hat{y}}{\partial b_2} = \hat{y} - y.$$

对于输入层权重 w_{1_i} ，其对损失函数的影响需要经过多层计算，其依赖路径为：

$$w_{1_i} \longrightarrow z_i \longrightarrow h_i \longrightarrow \hat{y} \longrightarrow \mathcal{L}.$$

其中

$$z_i = w_{1_i} \cdot x + b_{1_i}, \quad h_i = \sigma(z_i)$$

根据链式求导法则，损失函数对 w_{1_i} 的偏导数可写为：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{1_i}} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \hat{y}} \cdot \frac{\partial \hat{y}}{\partial h_i} \cdot \frac{\partial h_i}{\partial z_i} \cdot \frac{\partial z_i}{\partial w_{1_i}}.$$

其中各项局部导数分别为：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \hat{y}} = \hat{y} - y, \quad \frac{\partial \hat{y}}{\partial h_i} = w_{2_i}, \quad \frac{\partial h_i}{\partial z_i} = \sigma'(z_i), \quad \frac{\partial z_i}{\partial w_{1_i}} = x.$$

其中， $\sigma'(z_i)$ 为激活函数的导数。将上述结果代入，可得：

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{1_i}} = (\hat{y} - y) \cdot w_{2_i} \cdot \sigma'(z_i) \cdot x.$$

同理，可以计算

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_{1_i}} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \hat{y}} \cdot \frac{\partial \hat{y}}{\partial h_i} \cdot \frac{\partial h_i}{\partial z_i} \cdot \frac{\partial z_i}{\partial b_{1_i}} = (\hat{y} - y) \cdot w_{2_i} \cdot \sigma'(z_i).$$

若激活函数采用 ReLU，其定义为 $\text{ReLU}(z) = \max(0, z)$ 。因此，其关于 z 的导数为分段函数：

$$\frac{d}{dz}\text{ReLU}(z) = \begin{cases} 1, & z > 0; \\ 0, & z < 0. \end{cases}$$

注意，在 $z = 0$ 处，ReLU 函数不可导。实际的神经网络实现中，通常约定：

$$\frac{d}{dz}\text{ReLU}(0) = 0.$$

因此，在使用 ReLU 激活函数时，反向传播中的梯度传播表现为一种“门控”机制。当神经元被激活 ($z > 0$) 时，梯度可以无衰减地通过；当神经元未被激活 ($z \leq 0$) 时，梯度被直接截断。

如果激活函数采用 Sigmoid，其计算方式为 $\sigma(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}$ 。对该函数关于 z 求导，有

$$\frac{d}{dz}\sigma(z) = \frac{d}{dz}(1+e^{-z})^{-1} = -(1+e^{-z})^{-2} \cdot (-e^{-z}) = \frac{e^{-z}}{(1+e^{-z})^2}.$$

由于

$$\sigma(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}, \quad 1 - \sigma(z) = \frac{e^{-z}}{1+e^{-z}},$$

因此

$$\frac{e^{-z}}{(1+e^{-z})^2} = \sigma(z)(1 - \sigma(z)).$$

最终得到 Sigmoid 函数导数的简洁形式：

$$\frac{d}{dz}\sigma(z) = \sigma(z)(1 - \sigma(z)).$$

在神经网络的反向传播过程中，通常已知隐含层神经元的输出 $h = \sigma(z)$ ，因此其导数常直接写为

$$\frac{dh}{dz} = h(1 - h).$$

1.3.2 参数更新

在完成梯度计算之后，神经网络的参数通过梯度下降法进行更新，使得损失函数 \mathcal{L} 在训练过程中不断减小，从而实现模型的优化。设学习率为 η ，则权重和偏置的更新公式为：

$$w_{2i} \leftarrow w_{2i} - \eta \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{2i}},$$

$$b_2 \leftarrow b_2 - \eta \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_2},$$

$$w_{1i} \leftarrow w_{1i} - \eta \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_{1i}},$$

$$b_{1i} \leftarrow b_{1i} - \eta \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b_{1i}}.$$

1.3.3 Python 实现

在本节，我们用 Python 实现模型训练过程，包括反向传播学习算法、数据准备、模型训练和效果测试几部分。

代码 1.3和 1.4分别给出了 ReLU 和 Sigmoid 两种常用激活函数及其对应的导数实现。这里使用 0.0、1.0 是为了确保输出为浮点数，从而在反向传播计算梯度时保持数值类型一致。

```
def relu(x):
    # 前向传播: 返回 ReLU 激活值
    return max(0.0, x)

def relu_derivative(z):
    # 反向传播: ReLU 的导数
    return 1.0 if z > 0 else 0.0
```

代码 1.3: ReLU 激活函数及其导数

```
def sigmoid(x):
    # 前向传播: 返回 Sigmoid 激活值
    return 1.0 / (1.0 + math.exp(-x))

def sigmoid_derivative(h):
    # 反向传播: Sigmoid 的导数
    return h * (1 - h)
```

代码 1.4: Sigmoid 激活函数及其导数

代码 1.5 给出了 FactorialNN 的反向传播与参数更新过程。

```
class FactorialNN:
    ...
    def train(self, x, target, lr=0.01):
        """
        对单个样本执行前向传播、反向传播并更新网络参数。

        参数:
        x      : 输入单样本。
        target : 样本的真实标签值。
        lr     : float, 默认 0.01
                学习率, 用于梯度下降更新权重和偏置。
        """

        # ----- 前向传播 -----
        # z: 隐藏层应用激活函数前的输出列表
        # h: 隐藏层输出列表
        # y: 网络预测输出
        z, h, y = self.forward(x)

        # ----- 输出层梯度 -----
        # 使用均方误差 (MSE)
        dy = y - target
        mse = dy ** 2

        # ----- 隐藏层梯度 -----
```

```

dh = []
for i in range(self.hidden_size):          # 链式法则计算隐藏层梯度
    # dL/dh_i = dL/dy * dy/dh_i * dh_i/dz_i
    # dL/dy = dy
    # dy/dh_i = self.w2[i]
    # dh_i/dz_i = 激活函数的导数
    # 假设使用 ReLu 作为激活函数
    grad = dy * self.w2[i] * relu_derivative(z[i])
    # 如果使用 Sigmoid 作为激活函数:
    # grad = dy * self.w2[i] * sigmoid_derivative(h[i])
    dh.append(grad)

# ----- 更新隐藏层 -> 输出层参数 -----
for i in range(self.hidden_size):
    self.w2[i] -= lr * dy * h[i]
self.b2 -= lr * dy

# ----- 更新输入层 -> 隐藏层参数 -----
for i in range(self.hidden_size):
    self.w1[i] -= lr * dh[i] * x
    self.b1[i] -= lr * dh[i]

# 返回损失值, 方便观察训练过程
return mse

```

代码 1.5: 反向传播及参数更新

代码 1.6 展示了训练数据准备过程。

```

MAX_N = 10 # 定义最大阶乘值 n

def log_factorial(n):
    """
    计算 log(n!)
    使用对数避免阶乘值快速增长导致溢出
    """
    return math.log(math.factorial(n))

# 训练数据列表
# 输入: 归一化的 n (除以 MAX_N)
# 输出: log(n!), 作为回归目标
training_data = [
    (n / MAX_N, log_factorial(n))
    for n in range(1, MAX_N + 1)
]

```

代码 1.6: 构造阶乘训练数据

神经网络初始化及训练过程如代码 1.7 所示, 每轮迭代遍历全部训练样本并更新参数, 同时可输出总损失观察训练收敛情况。

```

nn = FactorialNN(hidden_size=10) # 隐藏层 10 个神经元

```

```

for epoch in range(20000):          # 迭代次数
    total_loss = 0.0                # 累计本轮总损失
    for x, y in training_data:      # 遍历每个训练样本
        total_loss += nn.train(x, y) # 前向传播 + 反向传播 + 参数更新

    if epoch % 2000 == 0:          # 每2000轮打印一次
        print(f"Epoch {epoch}, Loss = {total_loss:.4f}")

```

代码 1.7: 训练神经网络

训练完成后, 可通过前向传播得到预测的 $\log(n!)$, 再使用指数函数还原为阶乘值。代码 1.8 展示了测试过程及预测结果与真实值对比。

```

print("\nPrediction Results:")

for n in range(1, MAX_N + 1):
    x = n / MAX_N                    # 输入归一化
    _, y_pred = nn.forward(x)       # 前向传播得到  $\log(n!)$  预测值
    fact_pred = math.exp(y_pred)     # 将预测值还原为  $n!$ 

    # 打印预测结果与真实阶乘值对比
    print(f"{n}!   {fact_pred:.1f} (true: {math.factorial(n)})")

```

代码 1.8: 测试神经网络预测效果

下面给出了使用 ReLU 和 Sigmoid 作为隐藏层激活函数时, 阶乘回归任务的训练过程与预测结果。可以看到, 不同激活函数在损失收敛速度以及拟合能力上存在显著差异。

```

#: python factorial-relu.py
Epoch 0, Loss = 661.5144
Epoch 2000, Loss = 5.0790
Epoch 4000, Loss = 4.8953
Epoch 6000, Loss = 4.8947
Epoch 8000, Loss = 4.8939
Epoch 10000, Loss = 4.8934
Epoch 12000, Loss = 4.8928
Epoch 14000, Loss = 4.8922
Epoch 16000, Loss = 4.8911
Epoch 18000, Loss = 4.8905

Prediction Results (ReLU):
1!   0.3   (true: 1)
2!   1.5   (true: 2)
3!   8.2   (true: 6)
4!  45.9   (true: 24)
5!  257.3  (true: 120)
6! 1442.9 (true: 720)
7! 8092.5 (true: 5040)
8! 45386.9 (true: 40320)
9! 254551.8 (true: 362880)
10! 1379211.7 (true: 3628800)

```

代码 1.9: ReLU 激活函数的训练与预测结果

```

#: python factorial-sigmoid.py
Epoch 0, Loss: 705.7546
Epoch 2000, Loss: 0.0695
Epoch 4000, Loss: 0.0622
Epoch 6000, Loss: 0.0573
Epoch 8000, Loss: 0.0531
Epoch 10000, Loss: 0.0493
Epoch 12000, Loss: 0.0459
Epoch 14000, Loss: 0.0429
Epoch 16000, Loss: 0.0404
Epoch 18000, Loss: 0.0383

Prediction Results (Sigmoid):
1!   0.9   (true: 1)
2!   2.2   (true: 2)
3!   6.5   (true: 6)
4!  24.2   (true: 24)
5!  115.0  (true: 120)
6!  684.2  (true: 720)
7!  4955.3 (true: 5040)
8!  41680.6 (true: 40320)
9!  381847.8 (true: 362880)
10! 3497393.9 (true: 3628800)

```

代码 1.10: Sigmoid 激活函数的训练与预测结果

练习

- 1) 设计一个神经网络程序，预测第 x 个斐波那契数，分析效果。
- 2) 设计一个神经网络程序，预测任意 x 的正弦值 $y = \sin(x)$ ，分析效果。

AIE310008 人工智能的软件基础